

# 휴대용 3D 측정 암 – 구매자들을 위한 의사결정 안내서

아래의 체크리스트를 사용하여 구매 평가 과정에서 정성적 및 정량적 평가를 진행하십시오. 모든 암들은 각기 다릅니다.

주요 평가 지표   구매 전 평가	FaroArm / ScanArm	대안 1	대안 2	대안 3
<b>정확도 평가</b>				
ISO 용적 정확도 1.5m, 6축(Gage Max) <sup>1</sup>	0.0009인치(0.022 mm)			
ISO 용적 정확도 2.0m, 7 축(Quantum Max) <sup>1</sup>	0.0010인치(0.025 mm)			
ISO 10360-12(접촉) 인증 정확도	✓			
ISO 10360-8(비접촉) 인증(7축)	✓			
<b>견고성 및 안정성 평가</b>				
IEC 60068-2-6(충격 및 진동)	✓			
IEC 60068-2-64(충격 및 진동)	✓			
IEC 60068-2-27(충격 및 진동)	✓			
IEC 60068-2-1(온도 사이클링)	✓			
MIL-STD-810G(온도 사이클링)	✓			
<b>비접촉 측정 평가</b>				
블루 레이저 3D 스캔 통합	✓			
비접촉 구체 위치 직경 오류(2.0m 암, FAROBlu <sup>®</sup> Max xR 포함) <sup>2</sup>	0.0012인치(0.03 mm)			
초당 레이저 라인 프로브 최대 지점	1,200,000			
풀 컬러 스캔	✓			
최대 레이저 라인 프로브 프레임 속도(FPS)	600			
<b>생산성 및 이용 용이성 평가</b>				
8축 스캔	✓			
무게: 7축, 2.0m	21.3lb(9.6 kg)			
키네마틱 지능형 프로브 – 재교정 없이 프로브 변경	✓			
상호 교환 가능한 하드 프로브 및 비접촉: 구성 요소 제거 없음	✓			
연결: 산업 등급 Wi-Fi <sup>®</sup>	✓			
이중 핫스왑형 배터리 <sup>3</sup>	✓			

<sup>1</sup> ISO 10360-12: EUNI – 두 지점/구체 간의 일방적 거리 오류와 접촉 측정 암 공칭값에 대한 측정값 비교

<sup>2</sup> ISO 10360-08: LDIA – 위치 직경, 구체 중심 분산 측정(다섯 가지 방향에서 스캔). 두 중심 간에 가장 긴 거리를 나타냅니다

<sup>3</sup> 배터리 스왑을 통해 지속적으로 원활하게 작업 수행.

모든 정확도 값은 최대 허용 오류(MPE)를 나타냅니다

# 휴대용 3D 측정 암 – FARO® 암 비교

아래 표를 사용하여 어떠한 FaroArm®/ScanArm이 적합한지 알아보십시오!

주요 평가 지표   구매 전 평가	Quantum Max <sup>E</sup>	Quantum Max <sup>M</sup>	Quantum Max <sup>S</sup>	Gage Max
<b>크기, 축</b>				
7축 암(레이저 라인 프로브에 필요)	✓	✓	✓	
6축 암		✓	✓	✓
1.5미터				✓
2.0미터	✓	✓	✓	
2.5미터	✓	✓	✓	
3.0미터	✓	✓	✓	
3.5미터	✓	✓	✓	
4.0미터	✓	✓	✓	
<b>정확도</b>				
총 정확도	양호함	굉장히 좋음	최고로 좋음	가장 좋음
ISO 10360-12 인증	✓	✓	✓	✓
ISO 10360-8 Annex D 인증(레이저 라인 프로브 포함)	✓	✓	✓	
<b>옵션</b>				
8-축 스캐닝 플랫폼	✓	✓	✓	✓
<b>ScanArm(아래 옵션 참조)</b>				
FAROBlu xR(고정확도 및 해상도)	✓	✓	✓	
FAROBlu xP(균형 잡힌 속도와 정확도)	✓	✓	✓	
FAROBlu xS(우수한 속도와 범위)	✓	✓	✓	
<b>기능</b>				
핫스왑형 배터리	✓	✓	✓	선택적
이중 상호 교환 가능 키네마틱 프로브 및 LLP 마운트	✓	✓	✓	
고속 WiFi	✓	✓	✓	선택적
Bluetooth	✓	✓	✓	선택적

자세한 내용은 800.736.0234로 전화 문의하거나 [www.faro.com](http://www.faro.com)을 방문하십시오